AiM Infotech

Potenziometro lineare auto/moto Configurazione con Race Studio 2 – angolo di sterzo

Versione 1.00







1 Introduzione

Il potenziometro lineare per auto/moto è supportato da entrambi i software di configurazione AiM e può essere utilizzato sia per misurare la compressione o estensione degli ammortizzatori che per misurare la rotazione dello sterzo misurata sullo spostamento della cremagliera. In questo datasheet esso sarà:

- impostato nella configurazione dello strumento con Race Studio 2
- utilizzato per misurare la rotazione dello sterzo sullo spostamento della cremagliera

2 Configurazione con Race Studio 2

Per caricare il potenziometro nella configurazione dello strumento AiM, con lo strumento acceso e collegato al PC:

- lanciare il software, selezionare lo strumento e la configurazione su cui caricare il potenziometro
- entrare nel layer "Canali" e scegliere il canale su cui impostare il potenziometro (nell'esempio il canale 3); selezionare "Potenziometro con zero centrale" nella colonna "Sensore usato" e "deg.1" nella colonna "Unità".

The second s	ST Contractory										interes (
Carrow Desare	Trans		Lettura	👔 irfomazori i	reto CAN	osta Funzoni per SmatyCam	hiposta l'orologio del sistema d'acquisizione]			
AIM Sportline	Colganica alas	ada		1127		10					0
e World Leader In Data Acquisition	Nome installazione	Tipo centralina	Ecu	Lap Timer	Nome veicolo	Tempo disponibile	Tempo con GPS	Frequenza totale	Frequenza master	Frequenza espansioni	Tot. Espensioni
	LOGGER_CONF	MOL PISTA	None - None	da QPS	READ	9.32.39 (h.m.s)	4.06.35 (h.m.s)	121 (Hz)	121 (Hz)	0 (Hz)	a
Scarico dati	Speed_1 Circonferenza ruota Impulsi per giro ruot	a (mm) 1565 ta 1									
importa dati da											
microSD SmartyCam	1D	Abil.	Nome canale		Freq.	Sensore usa	to	Unit	à Inizio	oscala Fon	doscala
microSD SmartyCam	ID RPM	Abil R ABILITATO	Nome canale Engine		Freq. 10 Hz	Sensore usa Giri motore	to	Unit	à Inizia O	oscala Fon 2000	doscala O
microSD SmartyCam	ID RPM SPD_1	Abil F Abilitato Abilitato Abilitato	Nome canale Engine Speed_1		Freq. 10 Hz 10 Hz	Sensore usa Siri motore Velocità	to	Unit rpm ikm/i	à İnizia 0 h 1 1 0.0	oscala Fon 2000 250.1	doscale 0 0
Configurazione	10 RPM SP0_1 CH_1	Abil Abil Abilitato Abilitato Abilitato Abilitato	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore usa	to eare 0-5 V	Unit rpm km/i V1	6 Initia 0 h 1 1 0.0 	oscala Fon 2000 2501 5.0	doscala 0 0
Configurazione dispositivo	10 RPM SPD_1 CH_1 CH_2	Abil. R ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore usa	to eare 0-5 V eare 0-5 V	Unit rpm tikm/ tiv/ 2 V 1	à Inize 0 5 1 € 0.0 € 0.0	oscala Fon 2000 2503 5.0 5.0	doscala O D
Configurazione dispositivo	10 RPM SP0_1 CH_1 CH_2 CH_2 CH_3	Abil Abil ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2 Channel_3		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore usal C Gri motore Velocità Generico lin Generico lin Generico lin	to eare 0-5 V eare 0-5 V eare 0-5 V	Unit rpm 	استان م الم الم م الم الم م الم الم م الم الم	oscala Fon 2000 2503 5.0 5.0 5.0 5.0	doscala O D
Configurazione dispositivo	10 RPM SP0_1 CH_1 CH_2 CH_2 CH_3 CH_4	Abl. Abl. ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2 Channel_3 Channel_4		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore usal Giri motore Velocità Generico lin Generico lin Cenerico lin Sensore Prez Sensore Prez	to eare 0-5 V eare 0-5 V eare 0-5 V ssione Airbox - X05SNA800	Unit rpm 	A Inice 0 A 1 1 00 - 00 - 00 1 - 00 - 00	oscala Fon 2000 2500 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0	doscala O D
Configurazione dispositivo	10 RPM SP0_1 CH_1 CH_2 CH_2 CH_3 CH_4 CH_4 CH_3	Abk Abk ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2 Channel_3 Channel_4 Channel_5		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore unal Giri motore Velocità Generico lin Generico lin Generico lin Sensore Pro- Potenziome Potenziome	to eare 0-5 V eare 0-5 V eare 0-5 V eare 0-5 V to distenza to con zero iniciale	Unit rpm • km/ • V 1 • V 2 • deg • deg • V 3	8 Inizia 0 h 1 1 00 1 00 1 1 00 1 00 1 00	oscala Fon 2000 2501 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0	doscala 10 11
Configurazione dispositivo	10 RPM SPD_3 CH_1 CH_2 CH_2 CH_2 CH_4 CH_3 CH_6	AbJ. F ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2 Channel_3 Channel_4 Channel_5 Channel_6		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore usal 	to eare 0-5 V eare 0-5 V eare 0-5 V iso distenza iso distenza tro con zero cinitale tro con zero cinitale	Unit rpm 	a anizie 0 h 1 = 00 - 00 - 00 1 = 00 - 00 - 00 - 00 - 00 - 00	2500 Fon 2500 2500 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0	doscele 0 0
Configurazione fispositivo fi	10 RPM SP0_3 CH_3 CH_2 CH_2 CH_4 CH_4 CH_5 CH_6 CH_7	AbJ. F ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2 Channel_3 Channel_4 Channel_5 Channel_6 Channel_7		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore unal Giri motore Velocità Generico lin Generico lin Generico lin Cerenico III Sensore Pre- Potenzione Potenzione Sonda Lamba	to earc 0-5 V earc 0-5 V earc 0-5 V sistence Arthox - X05SNA800 to con zero exclusion to con zero exclusion da BOSCH based bas	Unit rpm 	8 hitin 0 h 1 1 00 1	ascale Fom 2000 250, 50 50 50 50 50 50 50 50 50 50 50	doscala 0
microSD SmartyCam Configurazione dispositivo Informazioni Dispositivo Qnline	10 RPM SP0_3 CH_1 CH_2 CH_2 CH_3 CH_4 CH_5 CH_6 CH_7 CH_8	AbJ. F ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO ABLITATO	Nome canale Engine Speed_3 Channel_1 Channel_2 Channel_3 Channel_6 Channel_6 Channel_7 Channel_8		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore unal Sensore unal Sensore unal Sensore una Sensore Pre- Petersione Petersione Sensore Pre- Petersione Petersione Sensore Pre- Sensore Pre- Petersione Sensore Pre- Sensore Pre-	to eare 0-5 V eare 0-5 V sione Airbox - X055NA800 to distanza to con zero initiale to con zero initiale to con zero centrale da 105CH - Ma ar 105K 15121143 - NTK-T eare 0-5 V	Unit rpm 	b Initia 0 -1 0.0 -1 0.0 -1 0.0 1 -1 0.0 -1 0.0 -1 -0 0.0 -1 0.0 -1 0.0 -1 0.0 -1 0.0 -1 0.0 -1 0.0	ascala Fon 2000 2001 2003 200 200 200 200 200 200 200 200 20	doscala 0
Configurazione Configurazione Informazioni Dispositivo	10 RPM SPD_3 CH_1 CH_2 CH_3 CH_4 CH_5 CH_6 CH_7 CH_8 CALC_GLAR	AbJ. AFF. ASULTATO Ø ASULTATO	Neme canale Engine Speed_J Channel_J Channel_Z Channel_J Channel_S Channel_S Channel_S Channel_S Channel_S Channel_S		Free, 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore unal diri motore Valocità di Grenerico lin di Generico lin di Generico lin di Generico lin di Potenzione di Potenzione di Potenzione di Sensore Sonda lambi di Generico lin di Generico lin di Generico lin di Generico lin di Generico lin	to terr: 0-5 V eare: 0-5 V eare: 0-5 V sione: Airbox - X055NAB00 to con zero enziale to con zero enziale da I055CH da I055CH da I055CH terror. H terror. H	Unit rpm 	8 Incin 9 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	ascale Fom 2000 2500 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0	doscala 0 0
microSD SmartyCam microSD SmartyCam Configurazione dispositivo Informazioni Dispositivo Qnline Californatione Californatione	10 1974 1975 1974 1975 19	AbJ. F7 ABLITATO F7 ABLITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_3 Channel_4 Channel_5 Channel_5 Channel_7 Channel_8 Channel_8 Channel_8 Channel_8 Calculated_Gee Lablec		Freq. 10 Hz 10 Hz	Sensore unal Giri motore Velocità Generico lin Cenerico III Cenerico III Consico IIII Consico III Consico IIII Consico III Consico IIII Consico IIII	to earc 0-5 V earc 0-5 V earc 0-5 V earc 0-5 V soine Airbox - X055NA800 tro distance tro con zero instale tro con	Und rpm - V 4 - V	b Incirc 0 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0	oscala Fem 20000 2500 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0	doscala 0 0
 microSD SmartyCam Configurazione dispositivo Informazioni Dispositivo Qnline Calibrazione dispositivo 	10 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 1	Abl FF ABLITATO FF ABLITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_3 Channel_3 Channel_4 Channel_5 Channel_6 Channel_7 Channel_7 Channel_8 Calculated_Oes Lablec Datalogger_Tem		Free. 10 Hz 10 Hz	Sensore usal — Gini motore — Valocità — Greneico lin — Greneico lin — Greneico lin — Sensore Pre- — Petersione — Petersione — Greneico lin — Greneico lin	te earc 0-5 V earc 0-5 V to distance the second second second to constance second to constance second as doSCH 4 as doSCH	Unit rpm = 1 km/ - V 3 - V 4 -	A Incir 0 1 2 00 2 0	escala Fen 2000 250 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5	doscale 0 0

- cliccare fuori dalla cella
- trasmettere la configurazione allo strumento premendo "Trasmissione".



InfoTech

Per calibrare il potenziometro:

• Premere "Calibrazione dispositivo"

	😨 System manager													
Carlos Bana Pasar	Trasmi	ssione B	Lettura	Kormazioni re	te CAN	osta Funzioni per SmartyCam	imposta l'orologio del sistema d'acquisizione							
AIM Sportline e World Leader in Data Acquisition	Configurazione selezionata													
	Nome installazione	Tipo centralina	Ecu	Lap Timer	Nome veicolo	Tempo disponibile	Tempo con GPS	Frequenza totale	Frequenza master	Frequenza espansioni	Tot. Espansion			
	LOGGER_CONF	MXL PISTA	None - None	da GPS	READ	9.32.39 (h.m.s)	4.05.35 (h.m.s)	121 (Hz)	121 (Hz)	0 (Hz)	0			
Agalisi	Soegi configurazione Speed_1	r Canat Configurazione si	istema Configuratore espa	ensions via CAN										
Scarico dati	Circonferenza ruotz Impulsi per giro ruo	s (mm) 1666 na 1												
Importa dati da														
Importa dati da microSD SmartyCam	10	Abil	Nome canale		Freq.	Sensore usat	to	Unit	a Inizio	oscala Fors	doscala			
Importa dati da microSD SmartyCam	ID RPM	Abil.	Nome canale Engine		Freq. 10 Hz	Sensore usat	to	Unit	a Inizio 0	oscala Fors 2000	doscala 20			
Importa dati da microSD SmartyCam	ID RPM SPD_1	Abil Abil ABILITATO ABILITATO	Nome canale Engine Speed_1		Freq. 10 Hz 10 Hz	Sensore usat T Giri motore Velocită	to	Unit rpm km/i	a Inizio 0 h.1 _±10.0	oscala Fon 2000 250.0	doscala 30 0			
Importa dati da microSD SmartyCam	10 RPM SPD_1 CH_1	Abil ABRITATO ABRITATO ABRITATO ABRITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore usat T Giri motore Velocită T Generico line	to eare 0-5 V	Unit rpm I km/l I V 1	a Inizio 0 h.1 ±10.0 ±0.0	oscala Fon 2000 250.0 5.0	doscala 20 0			
Importa dati da microSD SmartyCam Configurazione dispositivo	10 RPM SPD_1 CH_1 CH_2	Abil. ABRITATO ABRITATO ABRITATO ABRITATO ABRITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore usat T Giri motore T Velocità T Generico line T Generico line	to care 0-5 V nare 0-5 V	Unit rpm 1 km/ V 1 V 1	a Inicia 0 h 1 1 0.0 1 0.0 1 0.0	oscala Fons 2000 250 J 5.0 5.0	idoscala 30 0			
Importe dati de microSD SmartyCam Configurazione dispositivo	10 RPM SPD_1 CH_1 CH_2 CH_3	Abil ABRLITATO ABRLITATO ABRLITATO ABRLITATO ABRLITATO ABRLITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2 Channel_3		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore usat T Giri motore Velocità Generico lini Generico lini Potenziomet	to eare 0-5 V eare 0-5 V tro con zero centrale	Unit rpm 1 km/i 1 V 1 1 V 1 1 deg	a Inize 0 h 1 100 100 1 00	oscala Fon 2000 250) 5.0 5.0 5.0 5.0	idoscala 20 0			
Importa dati da microSD SmartyCam Configurazione dispositivo Informazioni Disrositivo	10 RPM SPD_1 CH_1 CH_2 CH_2 CH_3 CH_4	Abil. P ABBLITATO ABBLITATO ABBLITATO ABBLITATO P ABBLITATO P ABBLITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2 Channel_3 Channel_4		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore usat Giri motore Velocità Generico line Generico line Compositionet Generico line Generico line	to sare 0-5 V nare 0-5 V tro con zero centrale sare 0-5 V	Unit rpm 	a inics 0 h 1 1 0.0 1 0.0 1 0.0 1 0.0	oscala Fon 2000 250 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0	idoscala 30 0			
Configurazione dispositivo	10 RPM SPD_1 CH_2 CH_2 CH_4 CH_5	Abil. ABBLITATO ABBLITATO ABBLITATO ABBLITATO ABBLITATO ABBLITATO ABBLITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2 Channel_4 Channel_5		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore usat Giri motore Velocità Generico lini Generico lini Potenzomet Generico lini Generico lini Generico lini Generico lini Generico lini	to eare 0-5 V eare 0-5 V to con 2ero centrale eare 0-5 V eare 0-5 V	Unit rpm • km/ • V 1 • V 1 • deg • V 1 • V 1 • V 1	a Inizia 0 h 1 1 0.0 1 0.0 1 0.0 1 0.0 1 0.0 1 0.0 1 0.0 1 0.0	oscala Fon 2000 250 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0	doscala 30 0			
Importa deti da microSD SmartyCam Configurazione dispositivo Dispositivo	10 R9M SP0_1 CH_1 CH_2 CH_4 CH_5 CH_6	Abil. F ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO ABILITATO	Nome canale Engine Engine Channel,1 Channel,2 Channel,3 Channel,4 Channel,5 Channel,6		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore usat " Gin motore " Velocità " Generico lim " Generico lim " Generico lim " Generico lim " Generico lim	to eare 0-5 V too con zero centrale eare 0-5 V taore 0-5 V taore 0-5 V	Unit rpm • km/ • V 1 • V 2 • deg • V 1 • V 1 • V 2 • V 2	a Inizia 0 h 1 1 0.0 1 0.0 1 0.0 1 0.0 1 0.0 1 0.0 1 0.0 1 0.0 1 0.0	oscala Fon 2000 250 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5	idoscala 30 0			
Importe dei de microSD SmertyCam Configurazione dispositivo Dispositivo	10 RPM SPD_1 CH_2 CH_2 CH_2 CH_4 CH_5 CH_5 CH_7	Abil. F ABRITATO ABRITATO ABRITATO ABRITATO F ABRITATO ABRITATO ABRITATO F ABRITATO F ABRITATO F ABRITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2 Channel_3 Channel_4 Channel_5 Channel_6 Channel_7		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore usat diri metore Velocità di Generico Inn di Generico Inn di Generico Inn di Generico Inn di Generico Inn di Generico Inn di Generico Inn	to care 0-5 V rare 0-5 V tro con zero centrale care 0-5 V care 0-5 V care 0-5 V	Unit pm V 1 V 2 V 3 V 3 V 4 V 4 V 4 V 4 V 4 V 4 V 4 V 4	a inizia 0 1 1 2 00 1 00 1 00 1 00 1 00 1 00 1 00 1 00 1 00 1 00	bscala Fom 2000 250, 5,0 5,0 5,0 5,0 5,0 5,0 5,0 5,0 5,0	idoscala 30 0			
Importe dei de microSD SmartyCam Configurazione dispositivo Informazioni Dispositivo Quline	10 RPM SPD_1 CH_1 CH_2 CH_2 CH_4 CH_5 CH_4 CH_5 CH_6 CH_7 CH_8	Abil. F ABRITATO IF ABRITATO ABRITATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2 Channel_4 Channel_4 Channel_5 Channel_6 Channel_7 Channel_8		Freq. 10 Hz 10 Hz	Sensore usat T Giri motore L Veločità Generico lini Potenosimi Generico lini Generico lini Generico lini Generico lini Generico lini Generico lini Generico lini	to eare 0-5 V too con zero centrale eare 0-5 V eare 0-5 V eare 0-5 V eare 0-5 V	Unit rpm v km/ v 1 v 2 v 3 v 4 v 1 v 1 v 1 v 1 v 1 v 1 v 1 v 1 v 1 v 1	a Inicia 0 h 1 1 00 1	oscala Fon 2000 250 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5	doscala 30 0			
Importe deil de microSD SmertyCam Configurazione dispositivo Dispositivo	D RPM SPD_1 CH_1 CH_2 CH_2 CH_2 CH_3 CH_6 CH_7 CH_6 CH_7 CH_8 CALC.GEAR	Abil ABILTATO ABILTATO ABILTATO ABILTATO ABILTATO ABILTATO ABILTATO ABILTATO ABILTATO ABILTATO ABILTATO ABILTATO ABILTATO ABILTATO ABILTATO ABILTATO	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2 Channel_3 Channel_6 Channel_6 Channel_7 Channel_8 Calculated_Gea		Freq. 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz 10 Hz	Sensore usat di Giri motore Velocità di Generico lini di Generico lini	to eare 0-5 V eare 0-5 V tro con zero centrale eare 0-5 V eare 0-5 V eare 0-5 V eare 0-5 V eare 0-5 V eare 0-5 V	Unit rpm v 1 v 2 v 3 v 3 v 3 v 4 v 3 v 4 v 4 v 4 v 4 v 4 v 4 v 4 v 4 v 4 v 4	a Inima o 0 h 1 4 00 4 00 4 00 5 00 4 00 4 00 5 00 6 00 6 00 0 0 0	scala Fon 2500 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0	doscala 20 0			
	10 RPM SPD_1 CH_2 CH_2 CH_4 CH_5 CH_5 CH_5 CH_5 CH_7 CH_8 CH_7 CH_8 CALC_GFAR ACC_1	Abil. Ab	Nome canale Engine Speed_I Channel_I Channel_Z Channel_Z Channel_Z Channel_G Channel Cha		Freq. 10 Hz 10	Sensore usat Grin motore Velocità Generico lini Generico lini Attace calco	to tann 0-5 V to concero centrale care 0-5 V care 0-5 V	Unit rpm = km/i = V 1 = V 1 = V 2 = V 2 = V 2 = V 3 = V 3 = V 3 = 0 = 0 = 0 = 0 = 0 = 0 = 0 = 0 = 0 = 0	a Inisis 0 h 1 2 00 7 00 7 00 2 00 7 00 7 00 7 00 7 00	sseala Peon 2000 2000 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0	doscala 20 0			
Importe dati da microSD SmartyCam Configurazione dispositivo Informazioni Dispositivo Qnline Calibrazione dispositivo	10 R9M S90,1 CH,2 CH,2 CH,4 CH,4 CH,5 CH,6 CH,7 CH,8 CALC,0EAR ACC,1 LOG,TMP	Abil. Abil. Abil. Abil. Abil. Abil. Abil. Abil. Abil.	Nome canale Engine Speed_1 Channel_1 Channel_2 Channel_3 Channel_5 Channel		Freq. 20 Hz 20	Sensore usat Giri motore 1 Vidoctà 2 Generico lim 9 Petensione 1 Generico lim 9 Generico	to same 0-5 V seare 0-5 V to con zero centrale same 0-5 V same 0-5 V same 0-5 V same 0-5 V sate 0-5 V sate 0-5 V sate 0-5 V sate 0-5 V sate 0-5 V	Unit rpm v u em/ v u v u v u v u v u v u v u v u v u v	a Inigina Inig	scala Pon 2000 2501 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0 5.0	doscala 30 0			

Apparirà il pannello di calibrazione:

• Premere il tasto "Calibra" relativo al potenziometro con zero centrale

	🔛 System manager											
Raning Bass Pawer	Trasmiss	one	Letture	😥 Informazio	ni rete CAN	Imposta Funzioni per SmartyCam	imposta l'oro sistema d'acc	logio del quisizione				
AIM Sportline	Configurazione seleziona	ta										
Yorld Leader In Data Acquisition	Nome installazione	Tipo centralina	Ecu	Lap Timer	Nome veicolo	Tempo disponibile	Tempo con Gi	PS Fre	quenza totale	Frequenza ma	ster Frequenza e	repansioni Tot. Espansioni
Agalisi	Soegi configurazione	Canal Configurazione	sistema Configuratore er	spansioni via CAN	READ	9.52.39 (nms)	4.00.30 (n.m	(6) (2)	(nz)	121 (82)	0 (nz)	U
1	Speed_1		Calibrazione sensori									
Scarico dati	Circonferenza ruota	(mm) 1666		Nome configurazion	ie .		Tipo di sistema					
	Inpulsi per giro ruota	1	1	LOGGER_CONF			MXL PISTA					
Importa dati da	-		Sensori da autocalibri	we .			- 12					
microSD SmartyCam	ID	Abil.					Premere qui p	er autocalbrare	Uni	sh	Inizioscala	Fondoscala
	RPM	M ABILITATO					tutti i senoc	on nel elenco	rpm	2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 -	0	20000
Configurazione	SP0_1	ABILITATO	Nome c	anale	Sensore usato	Stato	Premi qui per cali	brare	L km/	h1 <u>·</u>	0.0	250.0
dispositivo	CHU CHU	ABILITATO	LatAcc	Act	elerometro trasversale	Calibrato	Calibra			-	0.0	5/0
	CH/2	ABALITATO									0.0	50
Informazioni	CHOS	ARLIATO							- deg	- -	0.0	5.0
Dispositivo	CHLA	ABILITATO									0.0	5.0
	00	ABALITATO	Luizi								0.0	5.0
	CHUS	ABBLITATO	Sensori da calibrare						- V 1	-	0.0	5.0
<u>Q</u> nline	CH(7	ABUITATO	Nome c	anale	Sensore usato	Stato	Premi qui per cam	uare	- 1 1	-	0.0	5.0
	CH3	ABILITATO	Channel 3	Pot	enziometro con zero cent	trale Valori predefini	Calibra			-	10.0	5.0
Callbarations	CALC_GEAR	DISABILITATO						13			0	9
dispositivo	ACC_1	ABILITATO							9.6	1	-3.00	3.00
	LOG_IMP	M ABILITATO							-6	-	10	50
	BATT	MARRITATO							V 3		5.0	15.0
<u>Sensori personalizzati</u>												
							1.1.1					
1 0.5					 Trasmetti calibrazione 		Annula					
Lingua		1		_	_			_				
aim-sportline.com												
and show much out												



Per registrare i tre punti di calibrazione il software mostra il relativo pannello con le istruzioni:

• inserire manualmente i valori angolari corrispondenti alle tre posizioni, ad esempio; 90, 0 e -90



• sterzare a destra secondo l'angolo che si vuole calibrare e premere "Memorizza dati grezzi" in corrispondenza della posizione superiore.

	System manager														
Haling Bata Pawer	Trasmiss	one	Lettura	informazioni rete	CAN CAN	sosta Funzioni per SmattyCam	imposta l'orologio e satema d'acquasico	del sne							
AIM Sportline	Configurazione selezional	ta			-		1.								
World Leader in Data Acquisition	Nome installazione	Tipo centralina	Ecu	Lap Timer	Nome velcolo	Tempo disponibile	Tempo con GP5	Frequenz	ta totale	Frequenza master	Frequenza espansioni	Tot. Espansioni			
	LOGGER_CONF	MOL PISTA	None - None	da GPS	READ	9.32.39 (h.m.s)	4.06.35 (h.m.s)	121 (Hz)		121 (Hz)	0 (Hz)	0			
Agalisi	Scegi configuratione	Canali Configurazion	Calibrazione ser	true estimation un CAM) Calibrazione sensore											
C	Country on the	(mm) 1666	-	Nome canale		Tino sensore	Lintà di misura	-	1						
Scarico dati	Circonerenzarioota	fund, mos		Channel_3	Potenz	ometro con zero centrale	deg 1								
	Impulsi per giro ruota	1													
moorta dati da			Sensori da au			Valore dati grezzi	Valore minute	_							
microSD SmartyCam	ID Abil.			11	0	100.0	ocalbrare	Unità	Inizio	scala Fond	doscala				
	RPM	INTATUERA ™			valon attua		100.0	elenco	rpm	0	2000	.0			
Configurations	SPD_1	P ABILITATO			Second Management dat	1			⊥ km/h	1 .0 L	250.0	3			
dispositivo	CH1	ABILITATO	LatAcc	POSIZ. SUPERIORE	grezzi k	4097	90		- V 1	.0 [초	5.0				
	CH_2	ABRLITATO			A Memorizen dati				-V1	± 0.0	5.0				
	CH3	ABILITATO		POSIZ. DI RIPOSO	grezzi	1493	0		브 deg 1		5.0				
2 Informazioni	CH_4	ABILITATO		0007 WEEDOOF	Memorizza dati				1 V L	-1 0.0	5.0				
Dispositivo	CHIS	ABILITATO		rusiz inreniune	Z grezzi	č.	-94		- V 1	-1 0.0	5.0				
	CH_6	ABRITATO	Second da ca	CONFO		THEODE			· v ·	-1 0.0	5.0				
Online	CH 7	ABRITATO	Server es ca	- COME C	ALIBRARE IL PROPRIO	IENSORE -		-	. V 1	±1 0.0	5.0				
	CH 8	ABBLITATO		1 - Mantenere il sensore r	nella posizione di riferiment	o superiore (o completam	ente a destra) e		-1V1	- 0.0	5.0				
	CALC GEAR		Channel_3	premiere eta componitarine post	a na controlocita dan Aras	#^-			1	0	9				
Calibrazione	ACC 1	ARB ITATO		2 - Mantenere il sensore ri polsante cMemorizza dali grezzi:	vella posizione di riposo (c	centrale) e premere sul c	orispondente		a .01	-1.00	3.00				
dispositivo	LOG THE								9	-10	50				
	PATT	E APRITATO		premere sul contapondente pulsa	ena posizione di interiment ante «Memorizza dati grez	o reencre lo completane zi>.	rte a sristra) é		V .	50	160				
Sensori personalizzati		. Halling		4 - Introdume i valori della Premere «OK» per concludere.	misura conspondenti alle	posizioni di iferimento in	Scale sopra								



- posizionare lo sterzo in centro e premere "Memorizza dati grezzi" in corrispondenza della posizione di riposo (immagine sotto a sinistra)
- sterzare a sinistra secondo l'angolo che si vuole calibrare e premere "Memorizza dati grezzi" in corrispondenza della posizione inferiore (immagine sotto a destra)

	Valori attuali	Valore dati grezzi 2504	Valore misura 67.7		Valori attuali	Valore dati grezzi 2504	Valore misura 67.7
POSIZ. SUPERIORE	Memorizza dati grezzi	0	-90	POSIZ. SUPERIORE	Memorizza dati grezzi	0	-90
POSIZ. DI RIPOSO	Memorizza dati grezzi	1493	0	POSIZ. DI RIPOSO	Memorizza dati grezzi	1493	0
POSIZ. INFERIORE	Iviemonzza dati grezzi	0	90	POSIZ. INFERIORE	Memorizza dati grezzi	0	- 90

• premere OK

Quando la calibrazione sarà terminata lo status del potenziometro sarà modificato in "Calibrato" e diverrà rosso:

• Trasmettere la calibrazione allo strumento premendo "Trasmetti Calibrazione"

ceStudio 2.55.44												
Configurazione dispositivo Scarico	dati Importa dati da S	martyCam Analisi	Informazioni Dispositivo	Online Calibrazi	one Dispositivo Sensori pers	onalizzati Lingua	1					
	😂 System manager											el
Pasing Gass Power	Trasmiss	ione	Letture	😵 Informazion	N rete CAN	ta Funzioni per imartyCam	imposta l'orologio del sistema d'acquisizione]				
AIM Sportline	Configurazione selezioni	sta									HQ.	
World Leader in Data Acquisition	Nome installazione	Tipo centralina	Ecu	Lap Timer	Nome veicolo	Tempo disponibile	Tempo con GPS	Frequenza totak	Frequ	enza master	Frequenza espansioni	Tot. Espansioni
	LOGGER_CONF	MOL PISTA	None - None	da GPS	READ	9.32.39 (h.m.s)	4.05.35 (h.m.s)	121 (Hz)	121 (H	iz)	0 (Hz)	0
Analisi	Coast coatin ration	Const 1 Contraction	na sistema 1 Confine entres an	and the Party I								
	avegi coniguazione	Canal Comparator	Congulate es	paracet via CPUT								
	Speed_1		Calibrazione senson					100				
Scarico dati	Circonferenza ruota	(mm) 1666		Nome configurazion	e		Tipo di sistema					
_	Impulsi per giro ruotz	1		LOGGER_CONF			MXL PISTA					
			Sensori da autocalibra									
microSD SmartyCam	ID	Abil.					Premere qui per autocali	are	Unità	Inizios	cala For	ndoscala
	RPM	E ABBLITATO					tutti i sensori nell'elera	0	rpm	0	200	00
Configurations	SPD_1	ABBLITATO	Nome c	inale	Sensore usato	Stato	Premi qui per calibrare	-	l km/h 1	· 0.0	250	.0
dispositivo	CHU	ABBLITATO	LatAcc	Acc	elerometro trasversale	Calibrato	Calibra	-	lv 1	크 0.0	5.0	
	CH_2	ABBLITATO					27	-	J V 1	- 0.0	5.0	
a second second	CH 3	ABRITATO						-	deg 1	- 0.0	5.0	
Dispositivo	CH_4	ABILITATO						-	lv 1	-1 0.0	5.0	
	00	ABRITATO	12					-	lv 1	± 0.0	5.0	
	CH_6	ABRITATO	Sensori da calibrare					-	1 1 1	-1 0.0	5.0	
Qnline	017	ABBLITATO	Nome ci	male	Sensore usato	State	Premi qui per calibrare		1 1 1	- 0.0	5.0	
2011	CH_8	ABILITATO	Channel 3	Pot	enziometro con zero centrale	Calibrato	Calibra		1 4 1	-10.0	5.0	
Calibratione	CALC_GEAK	DISABILITATO					-			2.00	9	
dispositivo	HOG THE	F ABBLITATO							g .01	-3.00	3.0	,
	PATT RATE								V.1	50	30	
	Deall	ABELITATO							* .L	3.0	13/	,
Sensori personalizzati				_				_				
				1								
					V Trasmets calorazone	6	Grinulia					
Lingua			U	-								
aim-sportline.com												
B 2007 AIN SAL ALL ROATS RESERVED												